

Questions de Cours

1.  $\mathcal{B}_R(\vec{F}) = \vec{F} \cdot \vec{V}(M/R)$

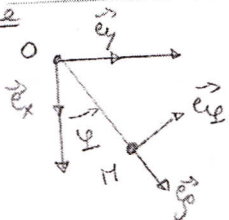
2. a  $E_m(M/R) = E_k(M/R) + E_{P_{totale}}$

ou  $E_k(M/R)$  : Energie cinétique de M /<sup>e</sup> à R  
 $= \frac{1}{2} m \|\vec{V}(M/R)\|^2$

$E_{P_{totale}}$  : Energie potentielle de toutes les forces conservatives qui agissent sur M ds R.

b  $E_m$  se conserve quand toutes les forces sont conservatives ou si elles ne travaillent pas

Problème



$\vec{e}_x = \cos \psi \vec{e}_\phi - \sin \psi \vec{e}_\perp$

schéma  
 $\vec{e}_x$  1

2/ a -  $\vec{OM} = L \vec{e}_\phi$     b -  $\vec{V}(M/R_0) = L \dot{\psi} \vec{e}_\perp$     c -  $\vec{a}(M/R_0) = L \ddot{\psi} \vec{e}_\perp - L \dot{\psi}^2 \vec{e}_\phi$

3/ LFD  $m \vec{a}(M/R_0) = \vec{P} + \vec{F}_T$   
 $= mg \vec{e}_x + F_T \vec{e}_\phi$

$\vec{e}_\phi$  :  $-mL \dot{\psi}^2 = mg \cos \psi + F_T$  (1);  $\vec{e}_\perp$  :  $mL \ddot{\psi} = -mg \sin \psi$  (2)

4/ a (2) avec  $\psi \ll 1 \Rightarrow \ddot{\psi} + \frac{g}{L} \psi = 0$  avec  $\omega^2 = \frac{g}{L}$

b Pas de vitesse initiale  $\Rightarrow \dot{\psi}(t=0) = 0 = B_1$   
 Posit<sup>n</sup>  $\psi_0$  :  $\psi(t=0) = \psi_0 = A_2 \Rightarrow \psi(t) = \psi_0 \cos \omega t$

5/ LFD  $m \vec{a}(M/R_0) = \vec{P} + \vec{F}_T - mb \vec{V}$   
 $\vec{e}_\phi$  :  $-mL \dot{\psi}^2 = mg \cos \psi + F_T$   
 (inchangée)

$\vec{e}_\perp$  :  $mL \ddot{\psi} = -mg \sin \psi - mbL \dot{\psi}$  (3)

6/ a [b] = (Temps)<sup>-1</sup>

b (3) avec  $\psi \ll 1 \Rightarrow \ddot{\psi} + b \dot{\psi} + \frac{g}{L} \psi = 0 \Rightarrow \sigma = \frac{1}{b}$

1  
1  
0,5  
1  
1

1  
1

0,5  
1  
1,5  
0,5

2\*1  
2\*0,5  
1  
2\*1

2\*1  
1  
1  
2\*0,5